

УДК 539.3

О КОЭФФИЦИЕНТЕ СДВИГА В ГЕОМЕТРИЧЕСКИ НЕЛИНЕЙНОЙ ТЕОРИИ ОБОЛОЧЕК ТИПА ТИМОШЕНКО

© 2002 г. Член-корреспондент РАН Э. И. Григолюк, Г. М. Куликов

Поступило 15.10.2001 г.

На необходимость учета поперечных сдвигов в задачах изгиба балок впервые указал С.П. Тимошенко [1]. Развитие теории Тимошенко на изотропные пластины с использованием принципа виртуальных перемещений дано в [2]. В этой теории, как известно, для учета неравномерности распределения поперечных сдвигов в сечениях оболочки вводится коэффициент сдвига k . В настоящее время для коэффициента сдвига в основном используются такие значения $k = \frac{5}{6}$ и $k = \frac{\pi^2}{12}$

[3]. В работе [4] показано, что в случае использования в линейной теории оболочек типа Тимошенко на основе подхода [2] процедуры восстановления поперечных компонент тензора напряжений путем интегрирования уравнений пространственной теории упругости более предпочтительным является установление коэффициента сдвига $k = 1$. Именно такой выбор позволил построить математически последовательную и непротиворечивую геометрически линейную теорию оболочек типа Тимошенко. В настоящей работе результаты [4] обобщаются на случай анизотропных оболочек конечного прогиба.

1. Рассмотрим тонкую анизотропную оболочку постоянной толщины h . Будем полагать, что в каждой точке оболочки существует поверхность упругой симметрии, параллельная лицевым поверхностям S^- и S^+ . В качестве исходной поверхности S примем какую-либо внутреннюю поверхность оболочки, отстоящую от лицевых поверхностей на расстояниях δ^- и δ^+ , т.е. $h = \delta^+ - \delta^-$. Отнесем исходную поверхность к криволинейным ортогональным координатам α_1 и α_2 , отсчитываемым вдоль линий главных кривизн. Координату α_3 отсчитываем в сторону возрастания внешней нормали к поверхности S (рис. 1).

Уравнения равновесия нелинейной теории упругости для тонкой оболочки конечного прогиба,

у которой метрики лицевых поверхностей можно отождествить с метрикой исходной поверхности, имеют вид [5]

$$\begin{aligned} \frac{1}{A_i} \frac{\partial \sigma_{ii}}{\partial \alpha_i} + \frac{1}{A_j} \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial \alpha_j} + \frac{\partial \sigma_{i3}}{\partial \alpha_3} + B_i (\sigma_{ii} - \sigma_{jj}) + \\ + 2B_j \sigma_{ij} + k_j \Sigma_{i3} = 0 \quad (i \neq j), \\ \frac{1}{A_1} \frac{\partial \Sigma_{13}}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{A_2} \frac{\partial \Sigma_{23}}{\partial \alpha_2} + \frac{\partial \sigma_{33}}{\partial \alpha_3} + B_1 \Sigma_{13} + \\ + B_2 \Sigma_{23} - k_1 \sigma_{11} - k_2 \sigma_{22} = 0, \\ \Sigma_{i3} = \sigma_{i3} + \Theta_1 \sigma_{1i} + \Theta_2 \sigma_{i2}, \\ \Theta_i = \frac{1}{A_i} \frac{\partial u_3}{\partial \alpha_i} - k_i u_i, \quad B_i = \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_j}{\partial \alpha_i}, \end{aligned} \quad (1)$$

где u_α – перемещения точек оболочки; $\sigma_{\alpha\beta}$ – напряжения; A_i и k_i – параметры Ламэ и кривизны координатных линий. Здесь и далее $i, j = 1, 2, \alpha, \beta = 1, 2, 3$.

Соотношения обобщенного закона Гука запишем в форме [4]:

$$\sigma_{ij} = \sum_{l \leq m} b_{ijlm} \epsilon_{lm}, \quad \sigma_{i3} = \sum_l b_{i3l3} \epsilon_{l3}, \quad (2)$$

$$i, j, l, m = 1, 2.$$

При построении теории воспользуемся модифицированной гипотезой Тимошенко [4, 6] о линейном распределении тангенциальных перемещений по толщине оболочки:

$$\begin{aligned} u_i = N^-(\alpha_3) v_i^- + N^+(\alpha_3) v_i^+, \quad u_3 = v_3, \\ N^-(\alpha_3) = \frac{\delta^+ - \alpha_3}{h}, \quad N^+(\alpha_3) = \frac{\alpha_3 - \delta^-}{h}, \end{aligned} \quad (3)$$

где $v_i^\pm(\alpha_1, \alpha_2)$ – тангенциальные перемещения лицевых поверхностей S^\pm ; $v_3(\alpha_1, \alpha_2)$ – поперечное перемещение поверхности S .

Введем перемещения (3) в деформационные соотношения нелинейной теории упругости [5] для тонкой оболочки конечного прогиба и, полагая, что поперечные сдвиги распределены равно-

Московский государственный технический университет (МАМИ)

Тамбовский государственный технический университет

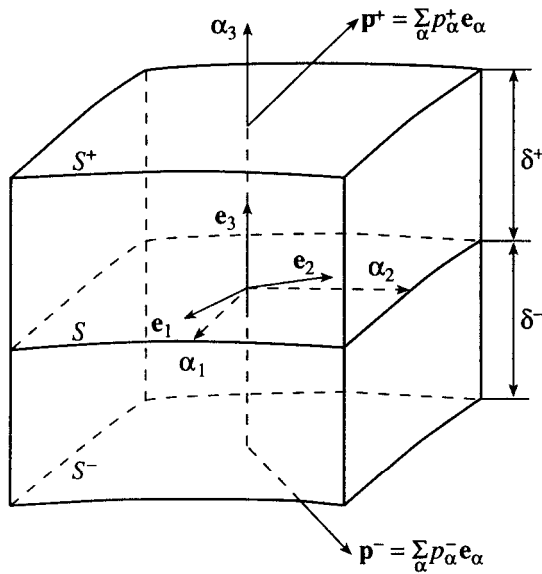


Рис. 1. Элемент оболочки.

мерно по толщине оболочки, а тангенциальные деформации – линейно [7], получим

$$\epsilon_{ij} = N^-(\alpha_3)E_{ij}^- + N^+(\alpha_3)E_{ij}^+, \quad \epsilon_{i3} = E_{i3}, \quad \epsilon_{33} = 0,$$

$$E_{ii}^\pm = \frac{1}{A_i} \frac{\partial v_i^\pm}{\partial \alpha_i} + B_j v_j^\pm + k_i v_3 + \frac{1}{2} (\theta_i^\pm)^2 \quad (i \neq j),$$

$$E_{12}^\pm = \frac{1}{A_1} \frac{\partial v_2^\pm}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{A_2} \frac{\partial v_1^\pm}{\partial \alpha_2} - B_2 v_1^\pm - B_1 v_2^\pm + \theta_1^\pm \theta_2^\pm, \quad (4)$$

$$E_{i3} = \beta_i - \theta_i,$$

$$\beta_i = \frac{1}{h} (v_i^+ - v_i^-), \quad \theta_i^\pm = k_i v_i^\pm - \frac{1}{A_i} \frac{\partial v_3}{\partial \alpha_i},$$

$$\theta_i = \frac{1}{2} (\theta_i^- + \theta_i^+).$$

Умножим первые два уравнения равновесия (1) на функции формы $N^\pm(\alpha_3)$ и проинтегрируем их вместе с третьим уравнением по поперечной координате от δ^- до δ^+ с учетом граничных условий на лицевых поверхностях S^\pm :

$$\sigma_{\alpha 3}(\delta^\pm) = p_\alpha^\pm, \quad (5)$$

что согласуется с принципом виртуальной работы. При этом p_α^\pm – компоненты векторов поверхностных нагрузок p^\pm (рис. 1), действующих на лицевых поверхностях S^\pm . В результате, принимая во внимание соотношения (3), (4), приходим к нелинейным уравнениям равновесия оболочки от-

носительно удельных усилий и моментов

$$\begin{aligned} \frac{1}{A_i} \frac{\partial H_{ii}^\pm}{\partial \alpha_i} + \frac{1}{A_j} \frac{\partial H_{ij}^\pm}{\partial \alpha_j} + B_i (H_{ii}^\pm - H_{jj}^\pm) + 2B_j H_{ij}^\pm + \\ + k_i S_{i3}^\pm \mp \frac{1}{h} T_{i3} = \mp p_i^\pm \quad (i \neq j), \\ \frac{1}{A_1} \frac{\partial N_{13}}{\partial \alpha_1} + \frac{1}{A_2} \frac{\partial N_{23}}{\partial \alpha_2} + B_1 N_{13} + B_2 N_{23} - \\ - k_1 T_{11} - k_2 T_{22} = p_3^- - p_3^+, \end{aligned} \quad (6)$$

где $T_{i\alpha}$, H_{ij}^\pm , H_{ij}^{pq} , N_{i3} , S_{i3}^\pm – удельные усилия и обобщенные моменты, определяемые по формулам

$$N_{i3} = T_{i3} - \theta_1^- H_{1i}^- - \theta_1^+ H_{1i}^+ - \theta_2^- H_{i2}^- - \theta_2^+ H_{i2}^+,$$

$$S_{i3}^- = \frac{1}{2} T_{i3} - \theta_1^- H_{1i}^{00} - \theta_1^+ H_{1i}^{01} - \theta_2^- H_{i2}^{00} - \theta_2^+ H_{i2}^{01},$$

$$S_{i3}^+ = \frac{1}{2} T_{i3} - \theta_1^- H_{1i}^{01} - \theta_1^+ H_{1i}^{11} - \theta_2^- H_{i2}^{01} - \theta_2^+ H_{i2}^{11},$$

$$T_{i\alpha} = \int_{\delta^-}^{\delta^+} \sigma_{i\alpha} d\alpha_3, \quad H_{ij}^\pm = \int_{\delta^-}^{\delta^+} \sigma_{ij} N^\pm(\alpha_3) d\alpha_3, \quad (7)$$

$$H_{ij}^{pq} = \int_{\delta^-}^{\delta^+} \sigma_{ij} [N^-(\alpha_3)]^{2-p-q} [N^+(\alpha_3)]^{p+q} d\alpha_3,$$

$$p, q = 0, 1.$$

Соотношения упругости для удельных усилий и обобщенных моментов (7) с учетом соотношений (2), (4) представим в форме

$$H_{ij}^{00} = \frac{1}{12} h \sum_{l \leq m} b_{ijlm} (3E_{lm}^- + E_{lm}^+),$$

$$H_{ij}^{01} = \frac{1}{12} h \sum_{l \leq m} b_{ijlm} (E_{lm}^- + E_{lm}^+),$$

$$H_{ij}^{11} = \frac{1}{12} h \sum_{l \leq m} b_{ijlm} (E_{lm}^- + 3E_{lm}^+), \quad (8)$$

$$H_{ij}^- = H_{ij}^{00} + H_{ij}^{01}, \quad H_{ij}^+ = H_{ij}^{01} + H_{ij}^{11},$$

$$T_{ij} = H_{ij}^- + H_{ij}^+, \quad T_{i3} = h \sum_l k_{il} b_{i3l3} E_{i3},$$

где для коэффициентов сдвига принято $k_{ii} = 1$. Заметим, что формула (8) для поперечных усилий T_{i3} выражает достаточно простой факт: соотношения упругости для поперечных касательных напряжений (2) в теории оболочек типа Тимо-

шенко не удовлетворяются поточечно, но выполняются интегрально по толщине оболочки [6–8].

Проинтегрируем далее уравнения теории упругости (1) по поперечной координате от δ^- до α_3 и, принимая во внимание граничные условия (5) на лицевой поверхности S^+ , приходим к формулам для определения поперечных компонент тензора напряжений

$$\begin{aligned} \sigma_{i3} &= p_i^- - \frac{1}{A_i} \frac{\partial Q_{ii}}{\partial \alpha_i} - \frac{1}{A_j} \frac{\partial Q_{ij}}{\partial \alpha_j} - B_i(Q_{ii} - Q_{jj}) - \\ &\quad - 2B_j Q_{ij} - k_i R_{i3} \quad (i \neq j), \\ \sigma_{33} &= p_3^- - \frac{1}{A_1} \frac{\partial R_{13}}{\partial \alpha_1} - \frac{1}{A_2} \frac{\partial R_{23}}{\partial \alpha_2} - B_1 R_{13} - \\ &\quad - B_2 R_{23} + k_1 Q_{11} + k_2 Q_{22}, \end{aligned} \quad (9)$$

где обозначено:

$$\begin{aligned} R_{i3} &= Q_{i3} - \theta_1^- M_{1i}^- - \theta_1^+ M_{1i}^+ - \theta_2^- M_{i2}^- - \theta_2^+ M_{i2}^+, \\ Q_{i\alpha} &= \int_{\delta^-}^{\alpha_3} \sigma_{i\alpha} d\alpha_3, \quad M_{ij}^\pm = \int_{\delta^-}^{\alpha_3} \sigma_{ij} N^\pm(\alpha_3) d\alpha_3. \end{aligned} \quad (10)$$

Обратим внимание, что вследствие равенств $Q_{i\alpha}(\delta^+) = T_{i\alpha}$, $M_{ij}^\pm(\delta^+) = H_{ij}^\pm$ и уравнений равновесия оболочки (6) из соотношений (9) непосредственно вытекают граничные условия (5) на лицевой поверхности S^+ .

2. Обсудим важное для теории оболочек типа Тимошенко положение, связанное с удовлетворением уравнений равновесия оболочки (6) для найденного в результате решения задачи поля напряжений (2), (9). Определив уточненные поперечные касательные напряжения σ_{i3} по формуле (9) и вычислив на их основе поперечные усилия T_{i3}^s , мы можем столкнуться с ситуацией, когда упомянутые уравнения равновесия оболочки (6) уже не удовлетворяются точно. Причина состоит в том, что поперечные усилия T_{i3} , вычисленные на основе закона Гука (2), т.е. по формуле (8), в общем случае могут не совпадать с T_{i3}^s .

Для решения поставленной задачи воспользуемся формулами, следующими из соотношений (2), (4), (8), (10):

$$\int_{\delta^-}^{\delta^+} Q_{ij} d\alpha_3 = h H_{ij}^0, \quad \int_{\delta^-}^{\delta^+} Q_{i3} d\alpha_3 = \frac{1}{2} h T_{i3}^s,$$

$$\int_{\delta^-}^{\delta^+} M_{ij}^- d\alpha_3 = h H_{ij}^{00}, \quad \int_{\delta^-}^{\delta^+} M_{ij}^+ d\alpha_3 = h H_{ij}^{01}.$$

С учетом этих формул, а также (9) получим

$$\begin{aligned} T_{i3}^s &= \int_{\delta^-}^{\delta^+} \sigma_{i3} d\alpha_3 = h \left[p_i^- - \frac{1}{A_i} \frac{\partial H_{ii}^-}{\partial \alpha_j} - \frac{1}{A_j} \frac{\partial H_{ij}^-}{\partial \alpha_j} - \right. \\ &\quad \left. - B_i(H_{ii}^- - H_{jj}^-) - 2B_j H_{ij}^- - k_i S_{i3}^- \right] \quad (i \neq j). \end{aligned} \quad (11)$$

Принимая во внимание уравнения равновесия оболочки (6), из (11) имеем $T_{i3}^s = T_{i3}$, что и требовалось доказать.

Таким образом, внутренне непротиворечивую геометрически нелинейную теорию оболочек типа Тимошенко в смысле одновременного удовлетворения нелинейных уравнений равновесия оболочки (6) и соотношений (9) удалось построить на основе физически ясного предположения об интегральном удовлетворении уравнений закона Гука для поперечных касательных напряжений (2). Поэтому в формуле (8) для поперечных усилий и было принято $k_{ii} = 1$. В заключение подчеркнем, что попытки построения геометрически нелинейной теории оболочек типа Тимошенко на основе тех или иных представлений о путях вычисления коэффициентов сдвига k_{ii} будут приводить к математически непоследовательной и противоречивой теории с точки зрения разработанного здесь подхода.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Тимошенко С.П. Курс теории упругости. Ч. 2. Стержни и пластинки. СПб.: типография Коллинса, 1916. 416 с.
2. Mindlin R.D. // J. Appl. Mech. 1951. V. 18. № 1. P. 31–38.
3. Григолюк Э.И., Селезов И.Т. Неклассические теории колебаний стержней, пластин и оболочек. Механика твердых деформируемых тел. М.: ВИНТИ, 1973. Т. 5. 272 с.
4. Григолюк Э.И., Куликов Г.М. // ДАН. 2001. Т. 381. № 1. С. 47–49.
5. Новожилов В.В. Теория упругости. Л.: Судпромгиз, 1958. 370 с.
6. Kulikov G.M. // J. Eng. Mech. 2001. V. 127. № 2. P. 119–125.
7. Куликов Г.М., Плотникова С.В. // Механика композит. материалов. 1999. Т. 35. № 3. С. 347–358.
8. Григолюк Э.И., Куликов Г.М. Многослойные армированные оболочки. Расчет пневматических шин. М.: Машиностроение, 1988. 288 с.